

Projekt 3: Dopredu-tlesk-doza-du-tlesk

Zadanie

Toto je projekt pre začiatočníkov. Zoznámite sa s použitím zvukového senzora

- zostrojte robota, ktorý dokáže ísť vpred/vzad
- pripevnite jeden zvukový senzor
- napíšte program, tak, že po jeho spustení začne ísť robot vpred, po tlesknutí začne ísť vzad a na druhé tlesknutie robot zastane

Didaktický cieľ

- pochopiť alebo precvičiť činnosť zvukového senzora
- pochopiť alebo precvičiť funkciu čakacieho bloku v spojení so senzorom

Odporúčania

- použite blok na čakanie (kým hladina hluku neprevýši zadanú hodnotu):
- impulz na zvukovom senzore trvá nejaký čas, preto po prvom zareagovaní treba chvíľu počkať
- úroveň nastavte na vysokú hodnotu (napr. 95 dB), inak robot bude reagovať na akýkoľvek šum



Prílohy:

- Program (tlesk.rbt)

Riešenie

